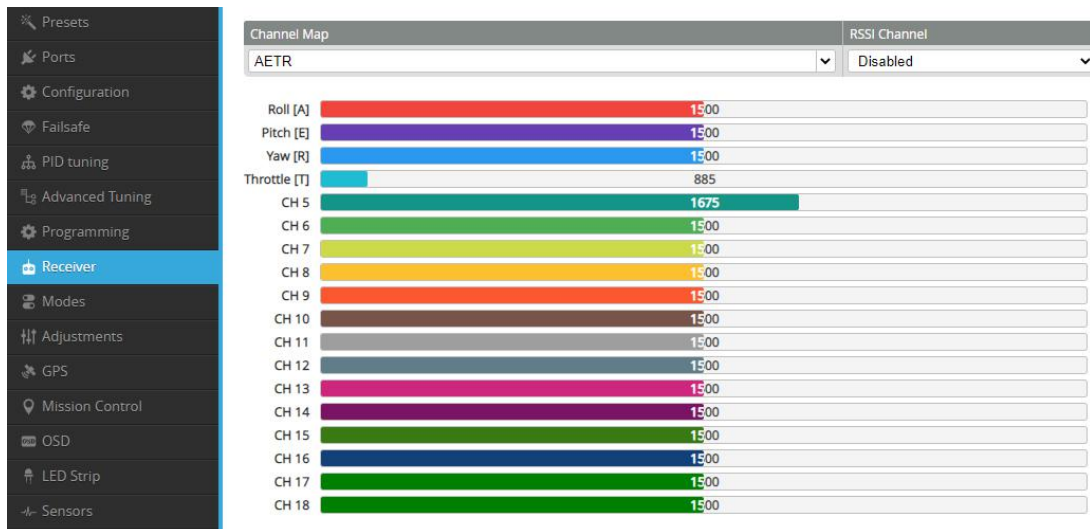


## FB200 INAV 和 BF 恢复默认调参

**警告：不合理的调参会导致电机过热或损坏**

- 1、出厂默认 INVA 调参固件：LDARC-FB200-INAV3.0-2021-07-14 固件.zip
- 2、Betaflight 调参固件：LDARC-FB200-BF 固件-20210720.zip
- 3、5 通道：解锁和锁定
- 4、6 通道：定高自稳和自稳模式
- 5、出厂默认 INVA 软件进行调参，只需连接 S.BUS 类型接收机，参照软件和遥控器辅助微调说明校准摇杆中立位，“Roll”、“Pitch”、“Yaw”的中立位值调到 1500，“Throttle”值低于 1000



如需自行调节，请参考以下调参步骤：

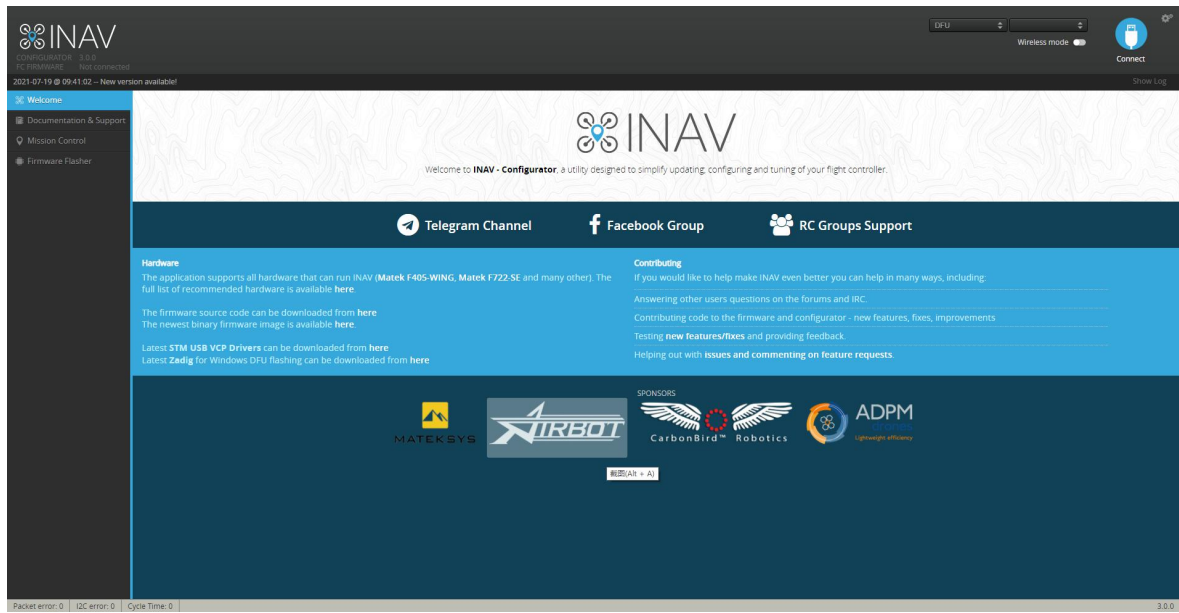
## INAV 调参软件说明

- 1、INAV -Configurator3.0.0 版本调参软件

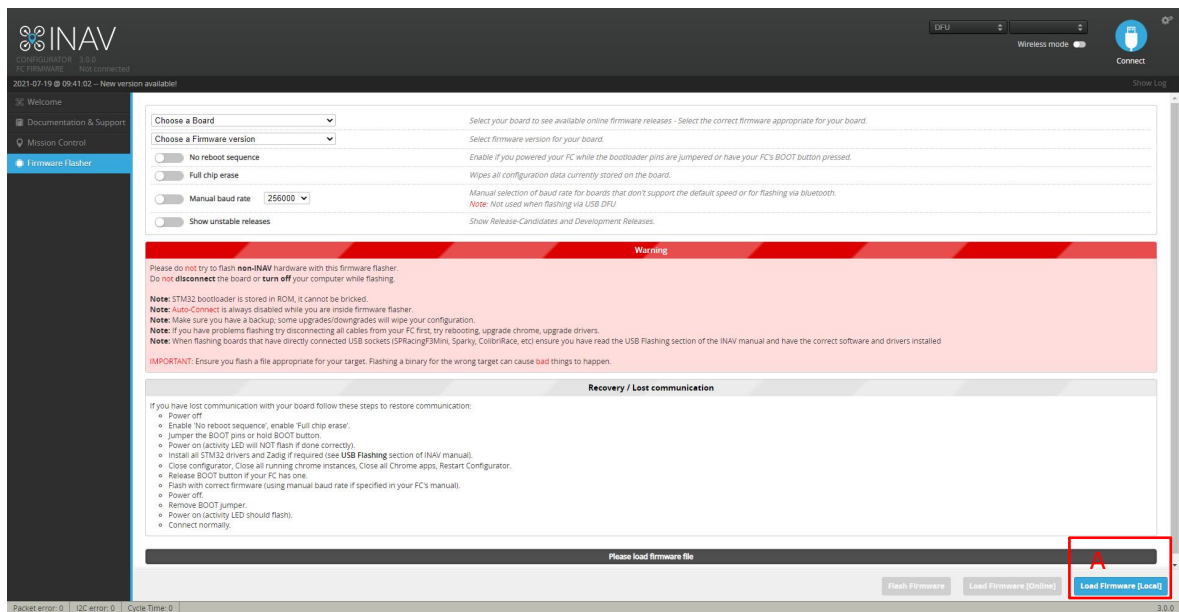
下载地址：<https://github.com/iNavFlight/inav-configurator/releases/tag/3.0.0>

- 2、INVA 飞控固件名称+默认调参配置：LDARC-FB200-INAV3.0-2021-07-14 固件.zip

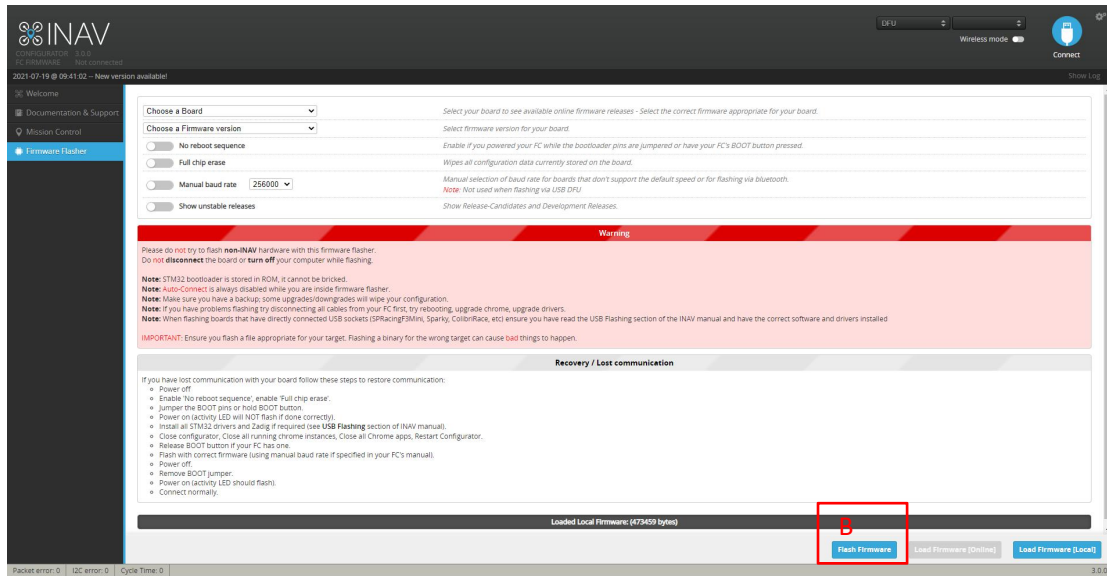
### 3、打开 INVA 软件，按住飞控上的按钮，用 USB 线将飞控和电脑连接，进入 DFU 模式



### 4、点击 “A” 加载已经下载好的固件



## 5、点击“B”烧写固件直到进度条显示烧录成功。

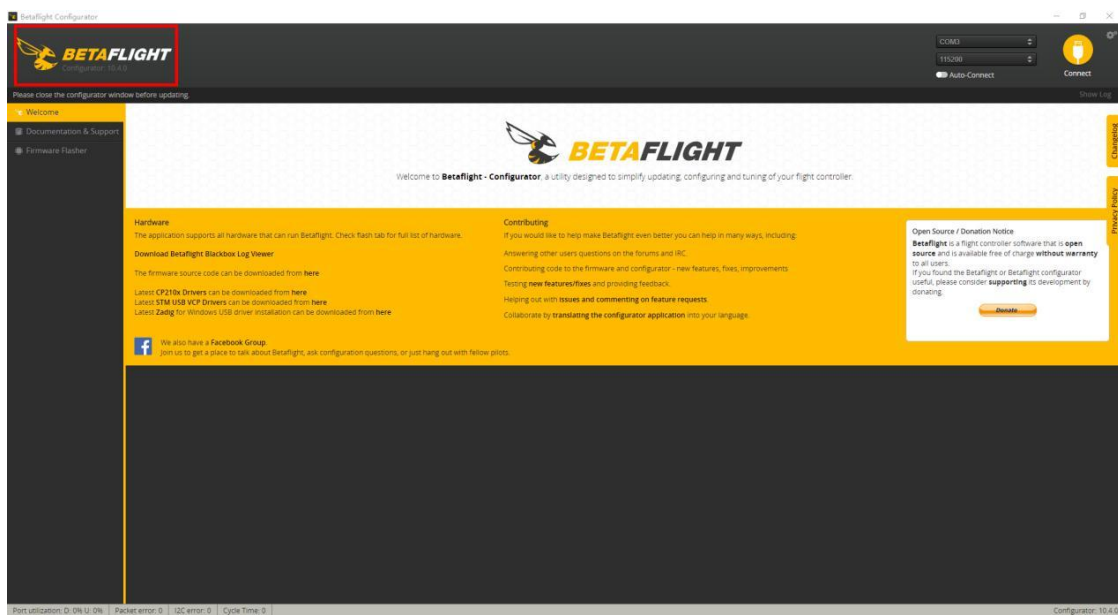


## Betaflight 调参软件说明

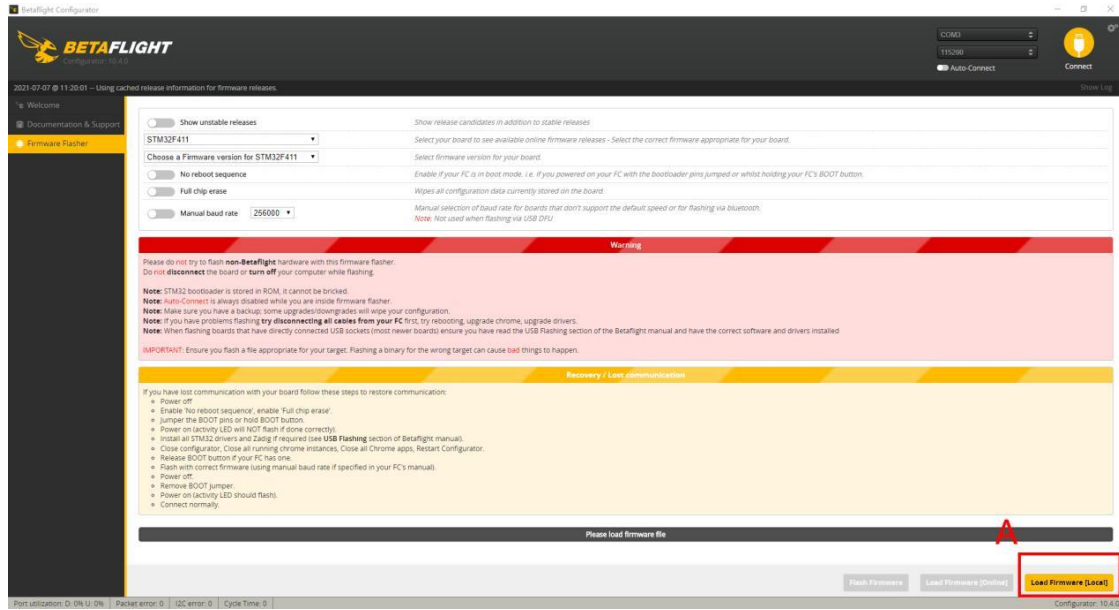
### 1、请前往下载飞控固件+默认调参配置：LDARC-FB200-BF 固件-20210720.zip

[https://www.ldarc.com/LDARC\\_FB200PNP\\_EN.html](https://www.ldarc.com/LDARC_FB200PNP_EN.html)

### 2、打开 BF 调参软件，按住飞控上的按钮，用 USB 线将飞控和电脑连接，进入 DFU 模式



## 1、点击“A”加载已经下载好的固件



## 2、点击“B”烧写固件直到进度条显示烧录成功。

